



DECSAI

Departamento de Ciencias de la Computación e I.A.

Universidad de Granada



Razonamiento aproximado

© Fernando Berzal, berzal@acm.org

Razonamiento aproximado



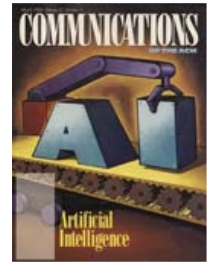
- Propositiones condicionales
- Modus ponens generalizado
- Sistemas basados en reglas difusas
- Inferencia en sistemas basados en reglas difusas



Razonamiento aproximado



"In traditional-hard-computing, the prime desiderata are precision, certainty, and rigor. By contrast, the point of departure in **soft computing** is the thesis that precision and certainty carry a cost and that computation, reasoning, and decision making should exploit –wherever possible – the tolerance for imprecision and uncertainty."



"... **fuzzy logic** provides a model for modes of reasoning that are approximate rather than exact. The role model for fuzzy logic is the human mind."



Lofti A. Zadeh (1994): "Fuzzy Logic, Neural Networks, and Soft Computing". Communications of the ACM, 37(3):77-84



Razonamiento aproximado



OBJETIVO:

Inferir conclusiones sobre una serie de proposiciones de naturaleza vaga.

Las proposiciones...

- ... son meros enunciados acerca de un hecho.
- ... las representaremos mediante conjuntos difusos.



Proposiciones condicionales



Nos permitirán formular "reglas difusas".

ESTRUCTURA

Si A entonces B

- A: Antecedente
- B: Consecuente

Tanto A como B pueden ser proposiciones cualesquiera (en los ejemplos, usaremos subconjuntos difusos en espacios unidimensionales X e Y).



Proposiciones condicionales



Una proposición condicional induce una relación difusa R en $X \times Y$, a partir de la cual se pueden hacer inferencias.

Dos formas de interpretar la proposiciones condicionales que dan lugar a dos formas diferentes de relación R:

{Si x es A entonces y es B}
 \equiv {A se empareja con B}

o bien

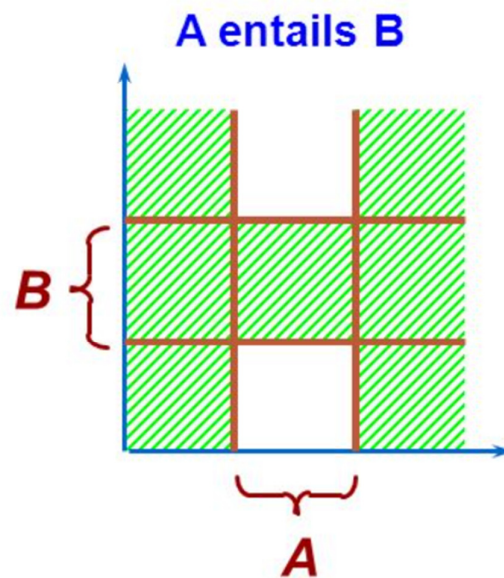
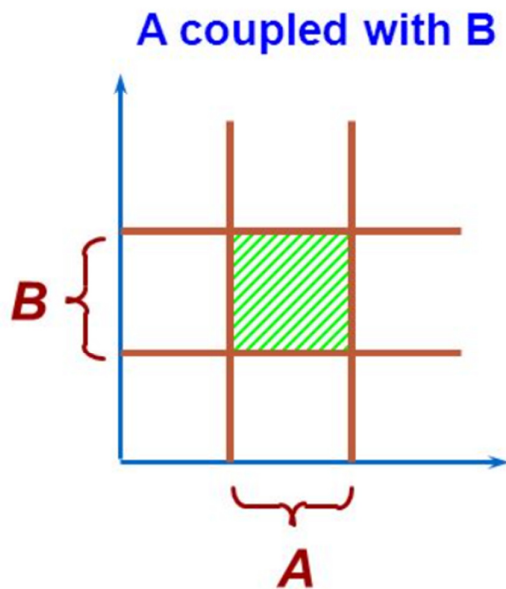
{Si x es A entonces y es B}
 \equiv {A implica (supone) B}



Proposiciones condicionales



Two ways to interpret “If x is A then y is B ”:

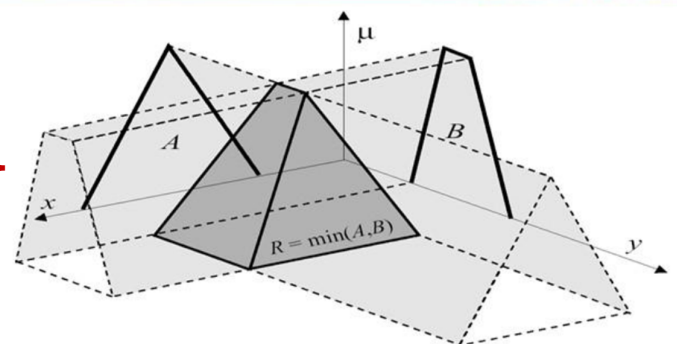


Proposiciones condicionales



PRIMERA INTERPRETACIÓN

{Si x es A entonces y es B }
 \equiv { A se empareja con B }



- Equivale a la expresión $A \cap B$.
- $R(x, y) = t(A(x), B(y))$ donde t es una t-norma, por ejemplo

$$R(x, y) = \min\{A(x), B(y)\}$$



Proposiciones condicionales



SEGUNDA INTERPRETACIÓN

{Si x es A entonces y es B}
 \equiv {A implica (supone) B}

- Extensión natural de la implicación en lógica clásica.
- $R(x, y) = s(N(A(x)), B(y))$ donde N es una negación y s es una t-conorma, por ejemplo

$$R(x, y) = \max\{1 - A(x), B(y)\}$$



Proposiciones condicionales



La interpretación **{A se empareja con B}**
fue introducida por Mamdani en 1975
y es la más empleada:

- Fácil de implementar.
- Intuitivamente correcta.
- Proporciona prácticamente los mismos resultados que la otra interpretación.



Modus ponens generalizado



Supongamos que partimos de

- Una **regla**: si x es A entonces y es B .
- Una **observación (hecho)**: es A'

donde A y A' son subconjuntos difusos de X y B un subconjunto difuso de Y .

Queremos obtener una **conclusión** B' en forma de subconjunto difuso de Y .



Modus ponens generalizado



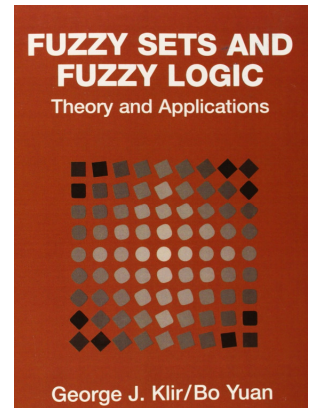
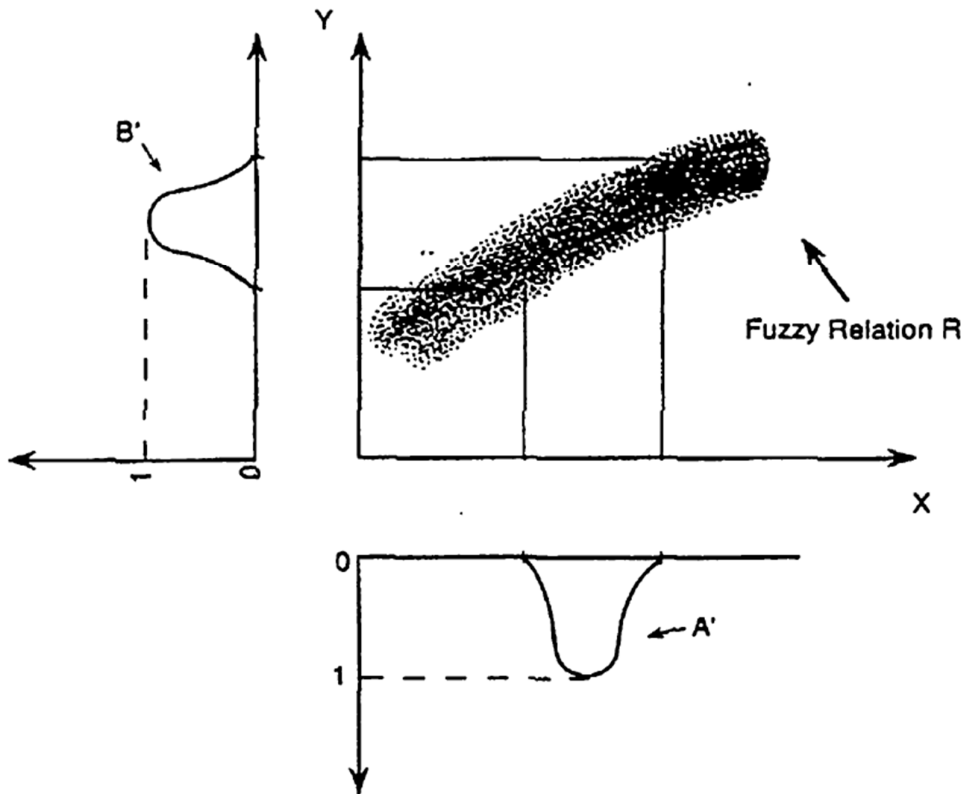
MODUS PONENS GENERALIZADO

| | | |
|------------|--|----------|
| Hecho | x es A' | $A'(x)$ |
| Regla | Si x es A entonces y es B | $R(x,y)$ |
| Conclusión | y es B' | $B'(y)$ |

$$B'(y) = A'(x) \circ R(x,y)$$



Modus ponens generalizado



Modus ponens generalizado



La regla genera una relación difusa R en $X \times Y$, que compuesta con A' nos permite obtener B' (regla de inferencia composicional [Zadeh 1973]):

$$B'(y) = A'(x) \circ R(x, y) = PRY(R \cap EC(A'))$$

que podemos calcular como...

$$B'(y) = \max_x \min_{x,y} \{R(x, y), A'(x)\}$$



Sistemas basados en reglas difusas



Usan proposiciones condicionales de la forma

“si x es A entonces y es B ”

donde

x e y son variables lingüísticas

A y B son etiquetas de esas variables lingüísticas

EJEMPLOS

Si la presión es alta
entonces el volumen es pequeño.

Si la velocidad es alta
entonces aplicar una fuerza moderada al freno



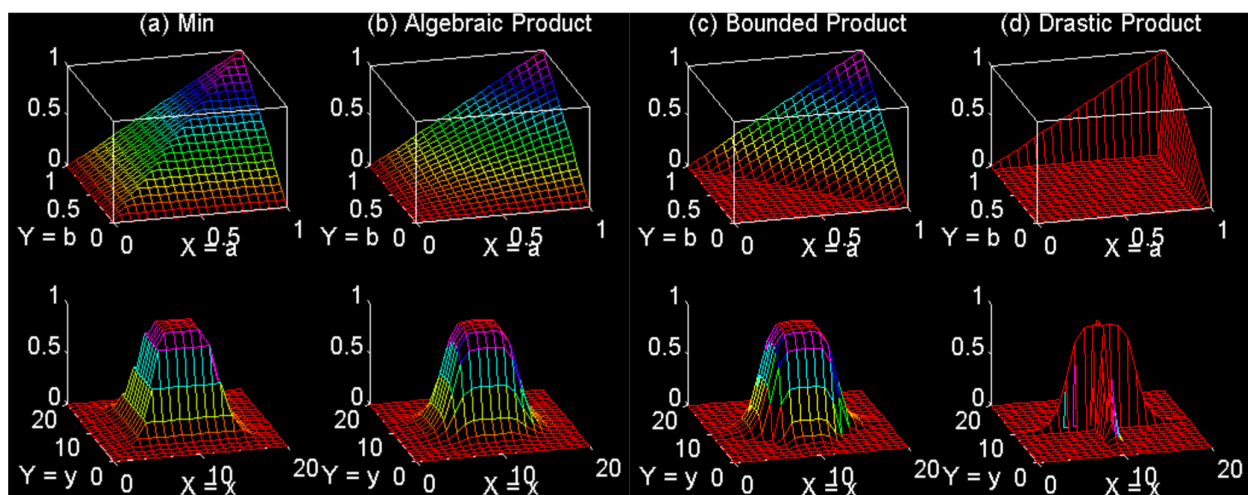
Sistemas basados en reglas difusas



PRIMERA INTERPRETACIÓN

{Si x es A entonces y es B }

\equiv { A se empareja con B }

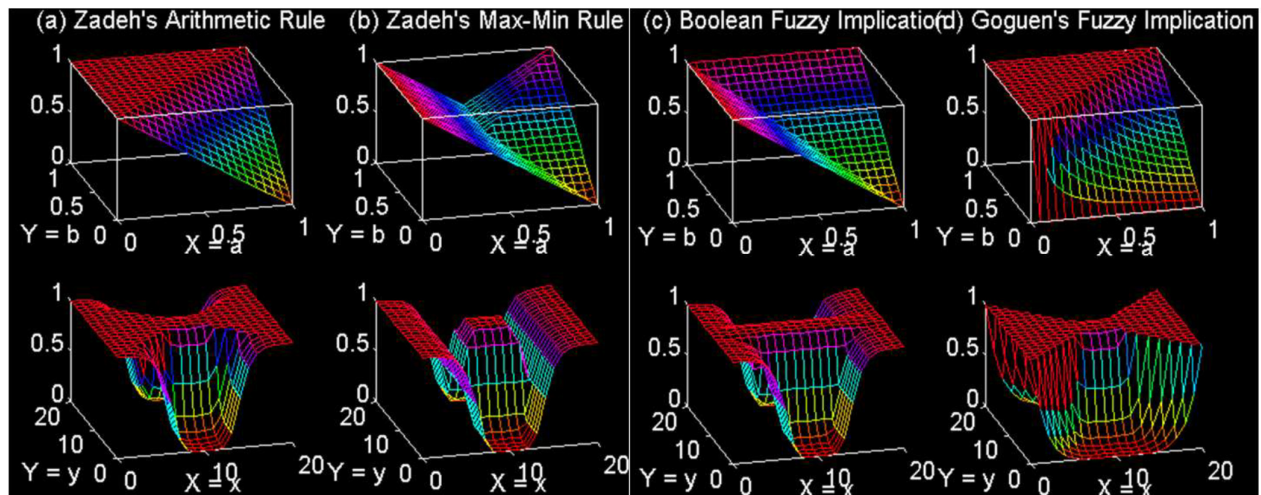


Sistemas basados en reglas difusas



SEGUNDA INTERPRETACIÓN

{Si x es A entonces y es B}
 \equiv **{A implica B}**



Sistemas basados en reglas difusas



El modus ponens generalizado:

x es A'

Si x es A entonces y es B

y es B'

$$B'(y) = A'(x) \circ R(x, y) = PRY(R \cap EC(A'))$$

Con la interpretación de Mamdani queda como...

$$B'(y) = \max_x \min\{\min\{A(x), B(y)\}, A'(x)\}$$



Sistemas basados en reglas difusas



Interpretación de Mamdani

$$B'(y) = \max_x \left\{ \min_{x,y} \left\{ \min\{A(x), B(y)\}, A'(x) \right\} \right\}$$

Que podemos reescribir como...

$$B'(y) = \max_x \left\{ \min_{x,y} \left\{ \min\{A(x), A'(x)\}, B(y) \right\} \right\}$$

El máximo en x del mínimo en x,y
es el mínimo en x,y del máximo en x :

$$B'(y) = \min_{x,y} \left\{ \max_x \left\{ \min\{A(x), A'(x)\}, B(y) \right\} \right\}$$



Sistemas basados en reglas difusas



Interpretación de Mamdani

$$B'(y) = \min_{x,y} \left\{ \max_x \left\{ \min\{A(x), A'(x)\}, B(y) \right\} \right\}$$

$$\beta(x) = \max_x \left\{ \min\{A(x), A'(x)\} \right\}$$

$\beta(x)$ depende sólo del antecedente de la regla:

$$B'(y) = \min_{x,y} \left\{ \beta(x), B(y) \right\}$$

$\beta(x)$ representa
el grado de cumplimiento del antecedente de la regla.



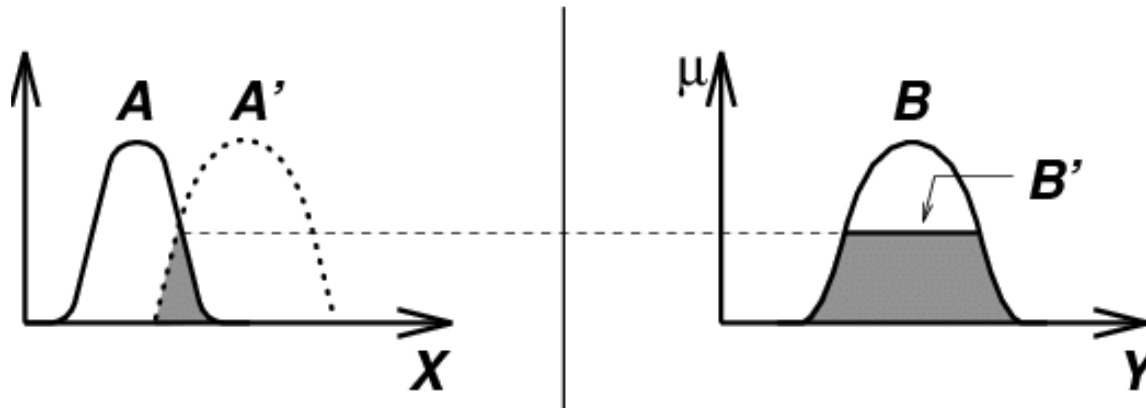
Sistemas basados en reglas difusas



Interpretación de Mamdani

Reglas con un antecedente

Si x es A entonces y es B



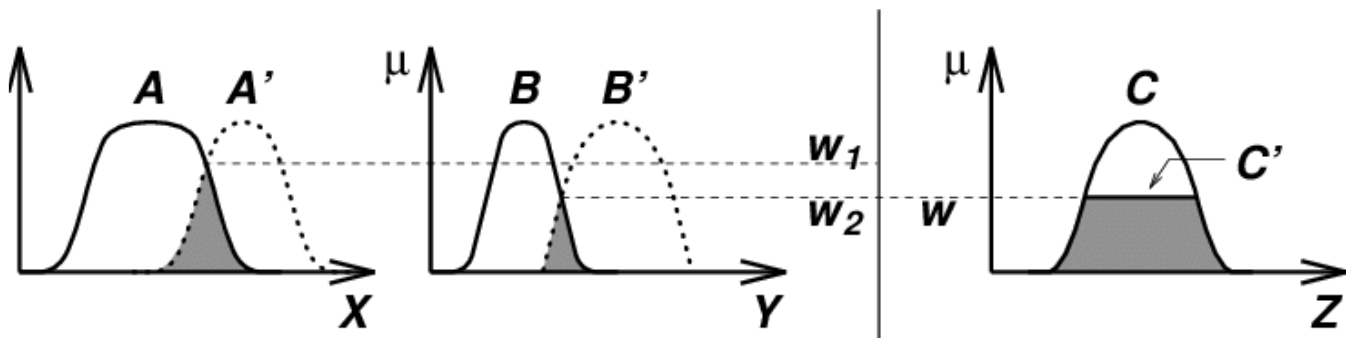
Sistemas basados en reglas difusas



Interpretación de Mamdani

Reglas con varios antecedentes

Si x es A e y es B entonces z es C

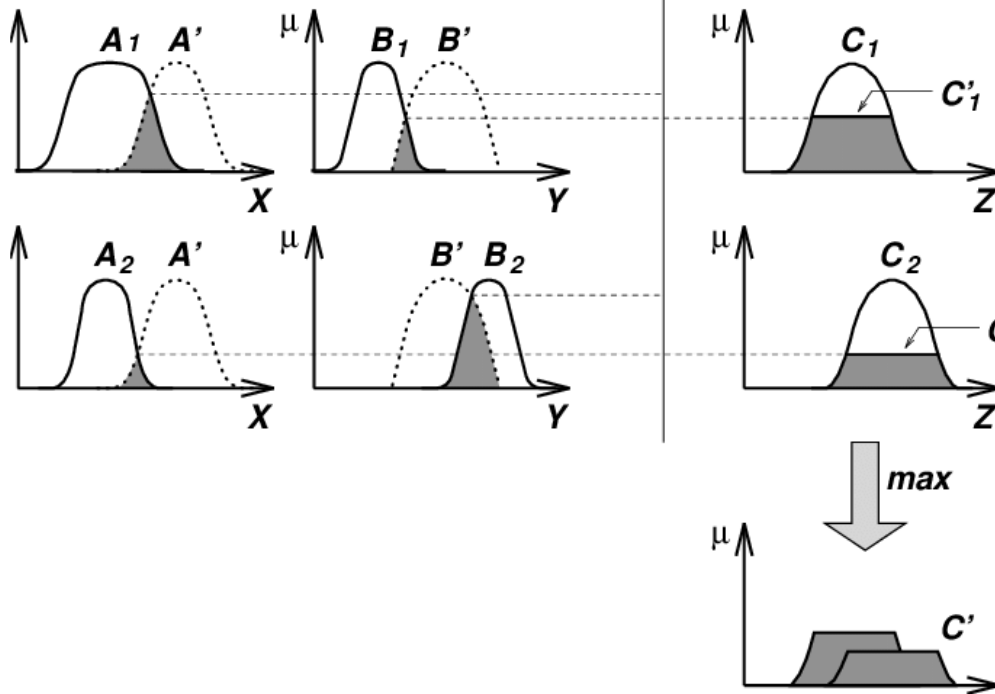


Sistemas basados en reglas difusas



Interpretación de Mamdani

Múltiples reglas (usando min & max)

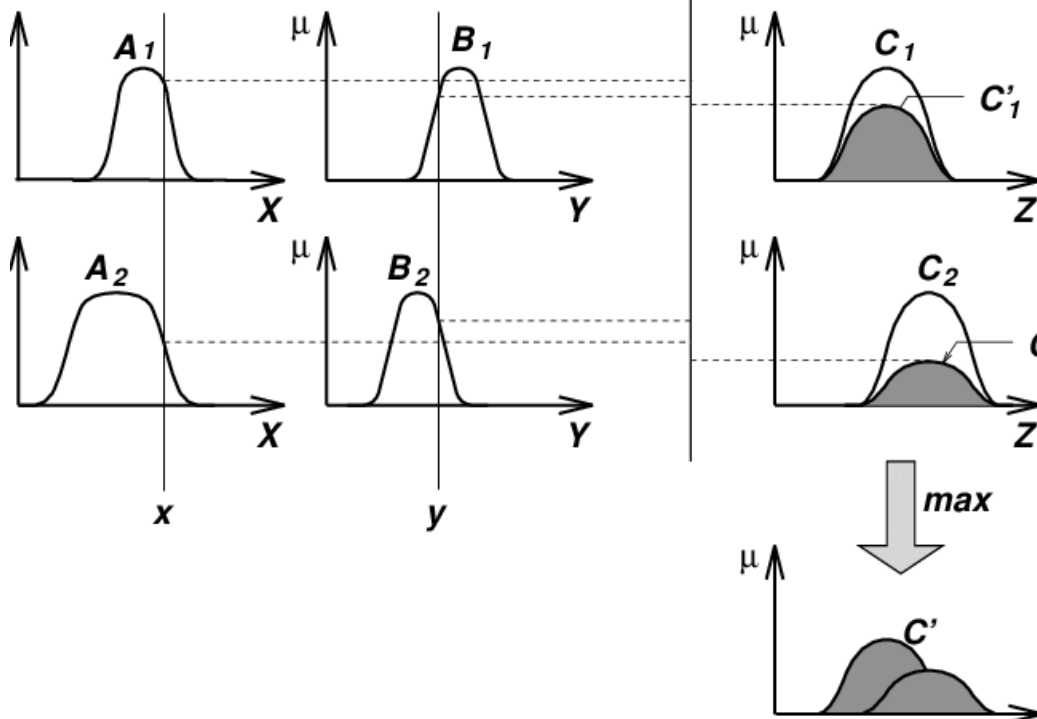


Sistemas basados en reglas difusas



Interpretación de Mamdani

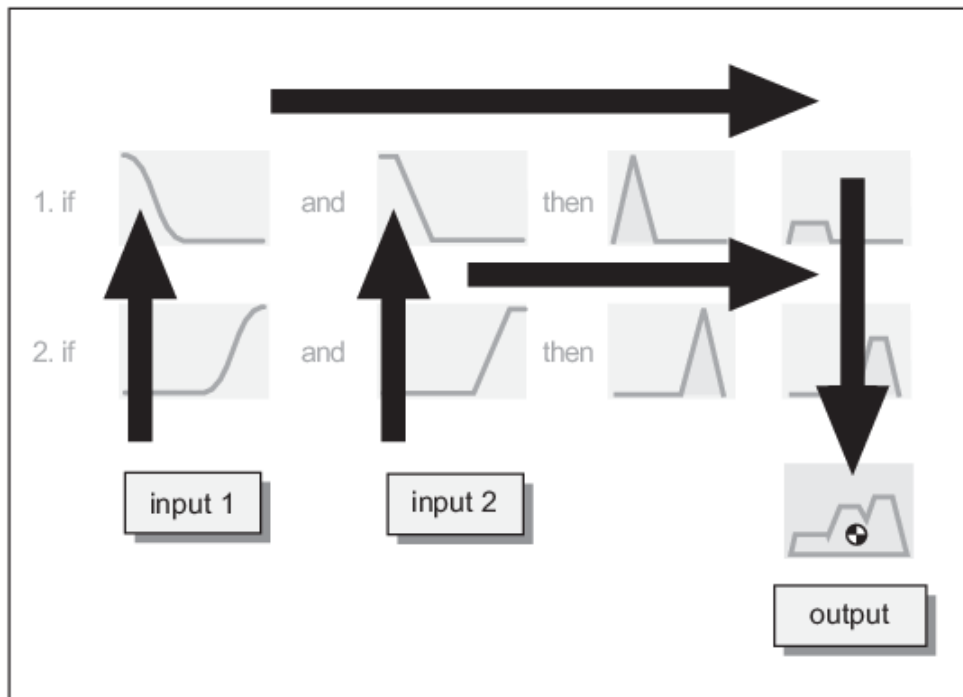
Múltiples reglas (usando producto & max)



Sistemas basados en reglas difusas



Sistema de inferencia difuso



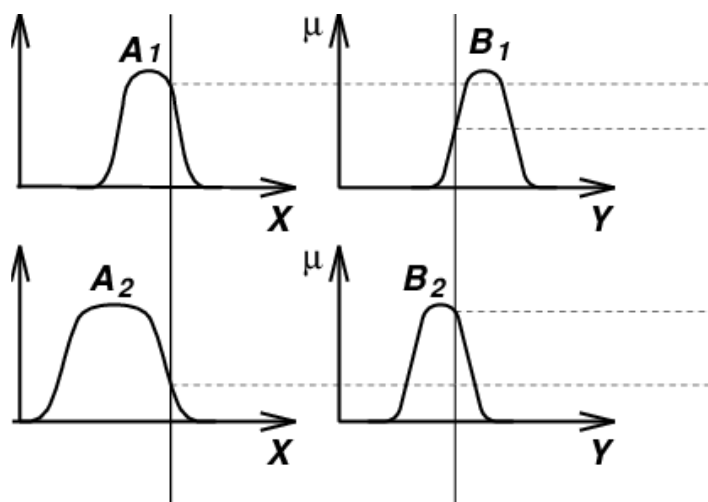
Sistemas basados en reglas difusas



Sistema de inferencia difuso

Entrada "crisp": Singleton

(el hecho a partir del cual se infiere es un valor concreto de la variable del antecedente, que puede verse como un conjunto difuso "singleton": 1 para el valor, 0 para el resto)

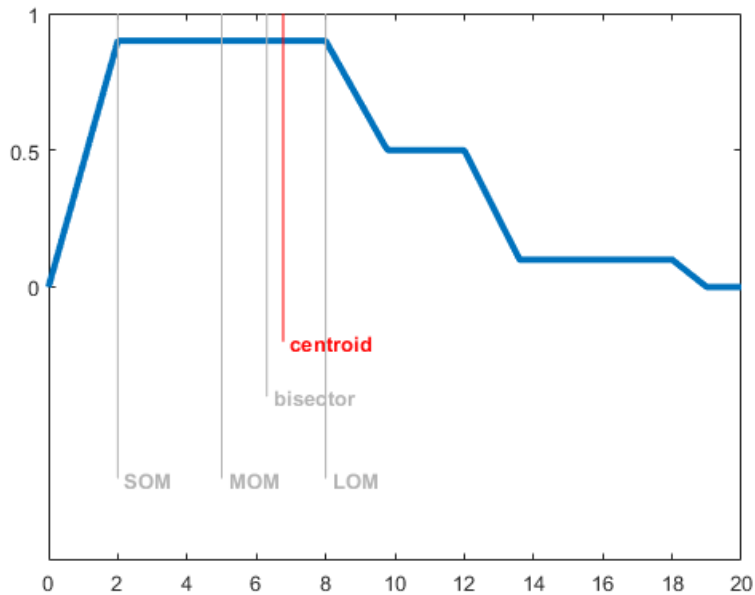


Sistemas basados en reglas difusas

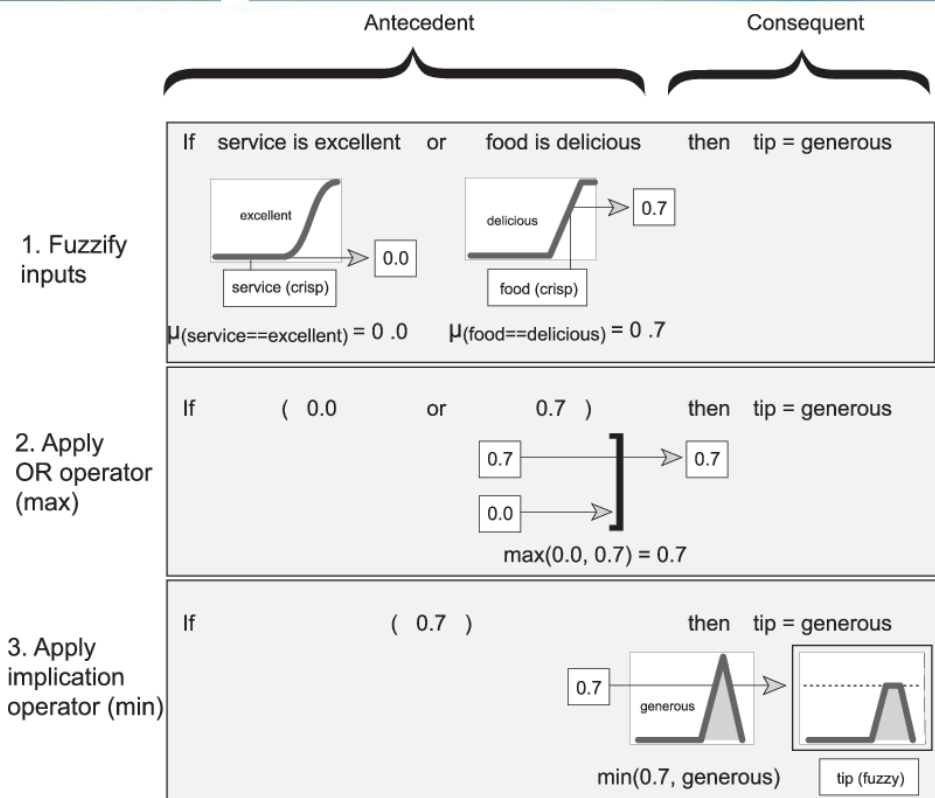


Sistema de inferencia difuso

Salida "crisp": métodos de "defuzzification"



Sistemas basados en reglas difusas





Miguel Delgado:

Apuntes de Inteligencia Computacional

Universidad de Granada, hasta el curso 2021/2022



Sesiones grabadas en vídeo, curso 2020/2021:

<https://elvex.ugr.es/decsai/computational-intelligence/video/fuzzy/>

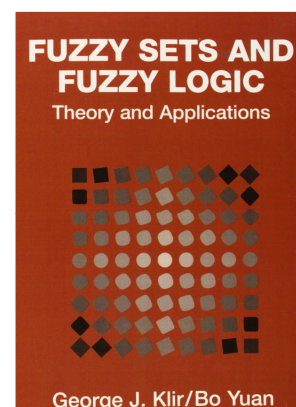


Bibliografía recomendada



Lógica Difusa

- Hans-Jürgen Zimmermann:
Fuzzy Set Theory,
WIREs Computational Statistics,
John Wiley & Sons, 2:3, May/June 2010.
DOI 10.1002/wics.82
- George J. Klir & Bo Yuan:
**Fuzzy Sets and Fuzzy Logic:
Theory and Applications**,
1st edition, Prentice Hall, 1995.
ISBN 0131011715

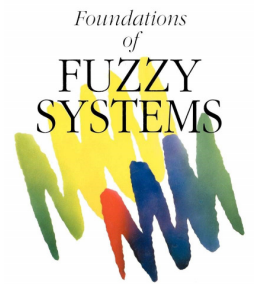


Bibliografía complementaria



Lógica y Sistemas Difusos

- Rudolf Kruse, Joan E. Gebhardt & Frank Klawonn:
Foundations of Fuzzy Systems.
John Wiley & Sons, 1994. ISBN 047194243X.
- Witold Pedrycz & Fernando Gomide:
An introduction to Fuzzy Sets: Analysis and Design.
MIT Press, 1998. ISBN 0262161710.
- Hans-Jürgen Zimmermann:
Fuzzy Set Theory and Its Applications,
Springer, 3rd edition, 1996. ISBN 0792396243
Springer, 4th edition, 2001. ISBN 9401038708.
- F. Martin McNeill & Ellen Thro:
Fuzzy Logic: A Practical Approach.
Morgan Kaufmann, 1994. ISBN 0124859658.



R. Kruse • J. Gebhardt • F. Klawonn

FUZZY LOGIC
A PRACTICAL APPROACH
F. MARTIN MCNEILL • ELLEN THRO
Foreword by Ronald R. Yager

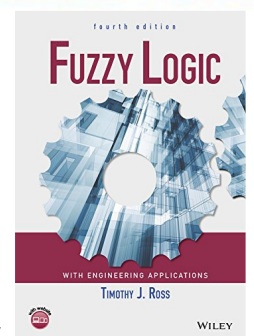


Bibliografía complementaria



Lógica y Sistemas Difusos

- Timothy J. Ross:
Fuzzy Logic with Engineering Applications,
4th edition, John Wiley & Sons, 2017. ISBN 1119235863.
- Lofti A. Zadeh: **Fuzzy Sets.**
Information and Control, volume 8, issue 3, pp. 338-353,
June 1965. DOI 10.1016/S0019-9958(65)90241-X
- James C. Bezdek: **Pattern Recognition with Fuzzy Objective
Function Algorithms.** Plenum Press, 1981. ISBN 0306406713.
- Bart Kosko: **Neural Networks and Fuzzy Systems: A
Dynamical Systems Approach to Machine Intelligence.**
Prentice Hall, 1992. ISBN 0136114350
- Mohammad Jamshidi, Nader Vadiee & Timothy Ross (editors):
**Fuzzy Logic and Control. Software and Hardware
Applications.** Prentice Hall, 1993. ISBN 0133342514.

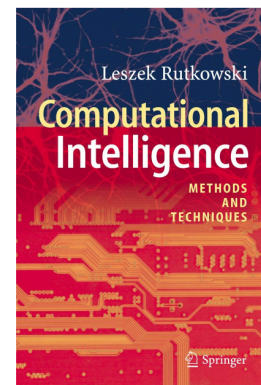
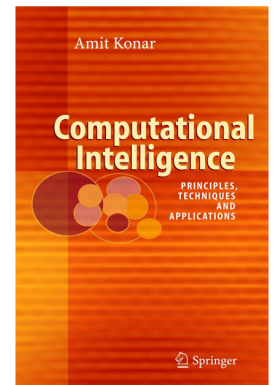
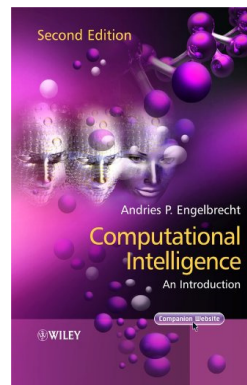


Bibliografía complementaria



Inteligencia Computacional

- Andries P. Engelbrecht:
Computational Intelligence. An Introduction,
2nd edition, John Wiley, 2007.
ISBN 0470035617.
- Amit Konar:
Computational Intelligence. Principles, Techniques and Applications,
Springer Verlag, 2005.
ISBN 3540208984.
- Leszek Rutkowski:
Computational Intelligence. Methods and Techniques,
Springer Verlag, 2008.
ISBN 3540762876.



Bibliografía complementaria



Inteligencia Computacional

- James M. Keller, Derong Liu & David B. Fogel:
Fundamentals of Computational Intelligence: Neural Networks, Fuzzy Systems, and Evolutionary Computation,
Wiley - IEEE Press, 2016. ISBN 1119214343
- Rudolf Kruse, Christian Borgelt, Christian Braune, Sanaz Mostaghim, Matthias Steinbrecher, Frank Klawonn & Christian Moewes: **Computational Intelligence: A Methodological Introduction**. Springer, 2nd edition, 2016. ISBN 1447172949

